

## Schwingungen

---

Ein Körper der Masse  $m$  hängt an einer Feder mit der Federkonstanten  $D$  und führt eine ungedämpfte harmonische Schwingung aus.

Allgemeine Lösung der DGL der ungedämpften Schwingung:

$$x(t) = A_1 * \cos(\omega_0 * t) + A_2 * \sin(\omega_0 * t)$$

Auslenkung  $x(t)$  bei Anfangsbedingung  $x(0) = 0$  und  $v(0) = v_0$ :

$$x(0) = 0 \Rightarrow A_1 = 0 \quad (\text{da } \sin(0) = 0 \text{ und deswegen das Produkt von } A_1 * \cos(0) = 0 \text{ sein muss})$$

Nun muss  $A_2$  herausgefunden werden. Da  $\dot{x}(0) = v(0) = v_0$  ist, kann darüber  $A_2$  ausgerechnet werden.

$$v(t) = -A_1 * \omega_0 * \sin(\omega_0 * t) + A_2 * \omega_0 * \cos(\omega_0 * t)$$

$$v(0) = -A_1 * \omega_0 * \sin(\omega_0 * 0) + A_2 * \omega_0 * \cos(\omega_0 * 0) = v_0$$

$$v_0 = A_2 * \omega_0 \Rightarrow A_2 = \frac{v_0}{\omega_0}$$

Aus dem Ganzen folgt:

$$x(t) = \frac{v_0}{\omega_0} * \sin(\omega_0 * t) = \frac{v_0}{\sqrt{\frac{D}{m}}} * \sin\left(\sqrt{\frac{D}{m}} * t\right)$$

Auslenkung  $x(t)$  bei Anfangsbedingung  $x(0) = k$  und  $v(0) = 0$ :

$$x(0) = k \Rightarrow A_1 = k \quad (\text{da } \sin(0) = 0 \text{ und } \cos(0) = 1.)$$

Nun muss  $A_2$  herausgefunden werden. Da  $\dot{x}(0) = v(0) = 0$  ist, kann darüber  $A_2$  ausgerechnet werden.

$$v(t) = -A_1 * \omega_0 * \sin(\omega_0 * t) + A_2 * \omega_0 * \cos(\omega_0 * t)$$

$$v(0) = -k * \omega_0 * \sin(\omega_0 * 0) + A_2 * \omega_0 * \cos(\omega_0 * 0) = 0$$

$$0 = A_2 * \omega_0$$

$$0 = A_2 * \omega_0 \Rightarrow A_2 = 0 \quad (\text{da } \omega_0 \neq 0, \text{ das Produkt jedoch } 0 \text{ sein muss})$$

Aus dem Ganzen folgt:

$$x(t) = k * \cos(\omega_0 * t)$$

---

Der Kondensator (Kapazität  $C$ ) eines ungedämpften elektrischen Schwingkreises ist auf  $U_C$  aufgeladen. Über ein Schalter ist er mit der Induktivität  $L$  des Schwingkreises verbunden.

$$\sum U = 0 \quad U_L - U_C = 0$$

## Schwingungen

---

$$U_L = L * \frac{d^2 q(t)}{dt^2}$$

$$U_C = -\frac{1}{C} * q(t)$$

$$L * \ddot{q} + \frac{1}{C} * \dot{q} = 0 \Rightarrow DGL$$

Lösung der DGL:  $q(t) = A * \cos(\omega_0 * t)$

Eigenkreisfrequenz des Schwingkreises:

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{1}{L * C}}$$

Eigenfrequenz des Schwingkreises:

$$f_0 = \frac{\omega_0}{2\pi} = \frac{1}{2\pi \sqrt{L * C}}$$

Amplitude des fließenden Stroms:

$$\hat{i} = U_C * C * \omega_0$$

Fließender Strom:

$$i = \hat{i} * \sin(\omega_0 * t) = \hat{i} * \sin\left(\omega_0 * t - \frac{\pi}{2}\right)$$

Elektrische Energie im Kondensator:

$$E_{el} = \frac{1}{2} * C * U^2$$

Magnetische Energie in der Spule:

$$E_{mag} = \frac{1}{2} * L * I^2$$

---

Die Schwingungsamplitude einer gedämpften Schwingung verringert sich nach zwei aufeinanderfolgenden Auslenkungen (einer Periode) um den Faktor  $x$ , die Periodendauer betrug  $T_d$ .

Amplitudenverhältnis  $q$ :

$$e^{\delta * T_d} = \frac{A(t)}{A(t + T_d)} = q$$

Logarithmisches Dekrement:

$$\delta * T_d = \ln(q)$$

Dämpfungskonstante  $\delta$ :

## Schwingungen

---

$$\delta = \frac{\ln(q)}{T_d}$$

Frequenz der gedämpften Schwingung:

$$\omega_d = \sqrt{\omega_0^2 - \delta^2} \quad \omega_d = 2\pi * f_d = 2\pi * \frac{1}{T_d}$$

Frequenz der ungedämpften Schwingung:

$$\omega_0 = \sqrt{\omega_d^2 + \delta^2}$$
$$\omega_0 = \sqrt{\left(\frac{2\pi}{T_d}\right)^2 + \delta^2}$$
$$f_0 = \frac{\omega_0}{2\pi}$$

---

Ein Eisenwürfel mit der Kantenlänge  $l$  und der Dichte  $\rho$  ist an zwei Federn aufgehängt. Die Federkonstante beider Federn zusammen beträgt  $D$ , die beiden Seitenflächen gleiten im Abstand  $d$  zwischen den Wänden. Die Zwischenräume sind mit einer Flüssigkeit der Viskosität  $\eta$  gefüllt, die

Reibungskraft ist  $F_R = \frac{\eta * A}{d} * v$ .

Reibungsfläche:  $A = 2 * l^2$

Masse:  $m = \rho * V = \rho * l^3$

Reibungskoeffizient  $\mu$ :

$$F_R = -\mu * v = \frac{\eta * A}{d} * v$$

Abklingkoeffizient  $\delta$ :

$$\delta = \frac{\mu}{2 * m}$$
$$\delta = \frac{\eta * 2 * l^2}{d * 2 * \rho * l^3} = \frac{\eta}{d * \rho * l}$$

Schwingungsdauer  $T_0$  der ungedämpften Schwingung:

$$T_0 = \frac{2\pi}{\omega_0} = \frac{2}{\sqrt{\frac{D}{m}}} = \frac{2}{\sqrt{\frac{D}{\rho * l^3}}}$$

Schwingungsdauer  $T_d$  der gedämpften Schwingung:

$$T_d = \frac{2\pi}{\omega_d} = \frac{2\pi}{\sqrt{\omega_0^2 - \delta^2}} = \frac{2\pi}{\sqrt{\frac{D}{m} - \delta^2}}$$

## Schwingungen

---

Logarithmisches Dekrement  $\Lambda$  :

$$\Lambda = \delta * T_d$$

Amplitudenverhältnis:

$$\frac{A(t)}{A(t + T_d)} = \frac{\hat{x}_n}{\hat{x}_{n+1}} = e^{-\Lambda}$$

Prozent der maximalen Amplitude nach  $i$  Schwingungen:

$$\frac{\hat{x}_n}{\hat{x}_{n+i}} = e^{i * \Lambda}$$

$$\frac{\hat{x}_{n+i}}{\hat{x}_n} = \text{? \%}$$

Erzeugte Wärmeenergie wenn Federn zu Beginn um  $\hat{x}_0$  ausgelenkt werden:

$$\Delta E = E_{Pot0} - E_{Pot2}$$

$$E_{Pot} = 0,5 * D * Amplitude^2$$

$$\Delta E = 0,5 * D * (\hat{x}_0^2 - \hat{x}_2^2)$$

Aperiodischer Grenzfall ( $\omega_0 = \delta$ ) bei Viskosität  $\eta$  :

$$\delta = \frac{\mu}{2 * m} = \frac{\eta}{\rho * l * d}$$

$$\omega_0 = \frac{\eta}{\rho * l * d}$$

$$\Rightarrow \eta = \omega_0 * \rho * l * d$$